


В. Г. Автор. Векторная и тензорная алгебра для будущих физиков и техников

[СУПЕРОБЛОЖКА](#) / [ОБЛОЖКА](#) / [СОДЕРЖАНИЕ](#)

<p>От автора</p> <p>Введение</p> <p>Векторы</p> <p>.Геометрическое определение вектора</p> <p>.Алгебраические операции над направленными отрезками</p> <p>..Сложение направленных отрезков</p> <p>..Умножение направленных отрезков на число</p> <p>.Проекция вектора</p> <p> Параллельное проектирование вектора в</p>	
<p>Ошибка в тексте? Выдели ее мышкой! И нажми: <input type="button" value="Ctrl"/> + <input type="button" value="Enter"/></p> <p>Powered by Orphus Работает в IE и Avant.</p>	

..Свойства определителя второго порядка

Мы уже упоминали, что предполагаем знакомство читателя с теорией определителей и теорией матриц. И если мы и собираемся остановиться на свойствах определителей второго порядка, то только для того, чтобы акцентировать внимание на их геометрическом смысле.

Прежде всего, обратимся снова к основной формуле $S(\vec{a}, \vec{b}) = a_x b_y - a_y b_x$ и дадим для нее чисто геометрический вывод.

Пусть \vec{a} и \vec{b} – два произвольных вектора (рис. 27). Построим на них параллелограмм $OABC$.

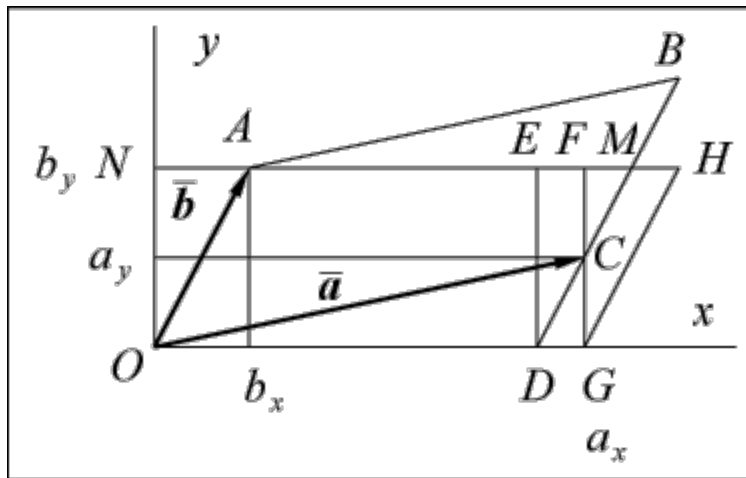


Рис. 27

Сторону параллелограмма BC продолжим до пересечения с осью x в точке D . Очевидно, что площади параллелограммов $OABC$ и $OAMD$ совпадают. Также очевидно, что площадь параллелограмма $OAMD$ совпадает с площадью прямоугольника $ONED$. Площадь же прямоугольника $ONED$, в свою очередь, равна площади прямоугольника $ONFG$, за вычетом площади прямоугольника $EFGD$. Следовательно, $S_{OABC} = S_{ONFG} - S_{EFGD}$. Но $S_{ONFG} = a_x b_y$. Осталось найти площадь прямоугольника $EFGD$. Высота этого прямоугольника равна b_y , а ширина – DG , которая, в свою очередь, равна MH . Для того, чтобы найти длину отрезка MH , рассмотрим треугольники GFH и CFM . Эти треугольники подобные, и, следовательно, $\frac{GC}{GF} = \frac{MH}{FH}$ или $\frac{a_y}{b_y} = \frac{DG}{b_x}$ и $DG = \frac{a_y b_x}{b_y}$. Теперь можно найти площадь прямоугольника $EFGD$:

$$S_{EFGD} = \frac{a_y b_x}{b_y} b_y = a_y b_x. \text{ Откуда и следует искомая формула:}$$

$$S_{OABC} = S_{ONFG} - S_{EFGD} = a_x b_y - a_y b_x.$$

Все свойства определителя второго порядка непосредственно вытекают из этой формулы, которая может рассматриваться в качестве его определения, – приведем ее еще раз:

$$\bar{S}(\bar{a}, \bar{b}) = a_x b_y - a_y b_x = \begin{vmatrix} a_x & b_x \\ a_y & b_y \end{vmatrix} = \Delta(\bar{a}, \bar{b}) = |\bar{a}, \bar{b}|.$$

Свойства

1. При умножении элементов любого столбца определителя на число α , его величина умножается на это же число.

$$\begin{vmatrix} \alpha a_x & b_x \\ \alpha a_y & b_y \end{vmatrix} = (\alpha a_x) b_y - (\alpha a_y) b_x = \alpha (a_x b_y - a_y b_x) = \alpha \begin{vmatrix} a_x & b_x \\ a_y & b_y \end{vmatrix}.$$

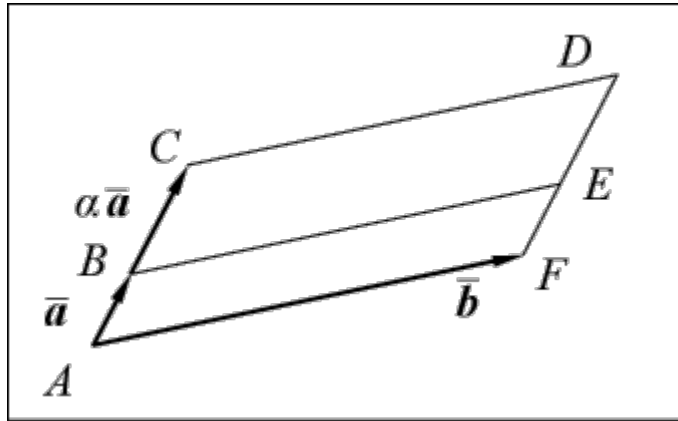


Рис. 28

Геометрически это означает, что если мы увеличим одну из сторон параллелограмма в α раз, то и площадь его увеличится во столько же раз (рис. 28).

2. Если один из столбцов определителя $|\bar{a}, \bar{b}|$ может быть представлен в виде суммы столбцов $|\bar{a}, \bar{b}| = |\bar{a}' + \bar{a}'', \bar{b}|$, то определитель $|\bar{a}, \bar{b}|$ равен сумме определителей $|\bar{a}', \bar{b}|$ и $|\bar{a}'', \bar{b}|$:

$$|\bar{a}, \bar{b}| = |\bar{a}' + \bar{a}'', \bar{b}| = |\bar{a}', \bar{b}| + |\bar{a}'', \bar{b}|.$$

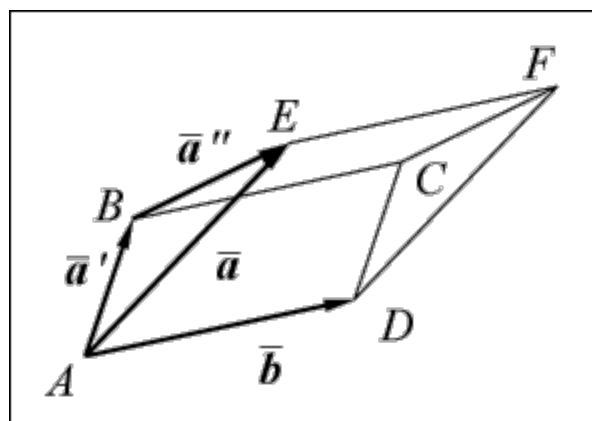


Рис. 29

Геометрическая иллюстрация этого свойства представлена на рис. 29. Площадь параллелограмма $AEFD$ равна сумме площадей параллелограммов $ABCD$ и $BEFC$.

3. При перестановке строк определитель изменяет знак на противоположный.

$$\begin{vmatrix} a_x & b_x \\ a_y & b_y \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} b_x & a_x \\ b_y & a_y \end{vmatrix},$$
 конечно, ведь при этом изменяется ориентация, задаваемая векторами \bar{a} и \bar{b} .

4. Если один из столбцов определителя равен нулю, то и определитель равен нулю. Это свойство очевидно.

5. Если к одному из столбцов определителя прибавить другой, умноженный на произвольное число, то величина определителя не изменится:
$$\begin{vmatrix} a_x & b_x \\ a_y & b_y \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_x & b_x + \alpha a_x \\ a_y & b_y + \alpha a_y \end{vmatrix}.$$
 Это свойство мы уже неоднократно использовали. Формальное доказательство может быть получено на основе определения.

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} a_x & b_x + \alpha a_x \\ a_y & b_y + \alpha a_y \end{vmatrix} &= a_x(b_y + \alpha a_y) - a_y(b_x + \alpha a_x) = \\ &= a_x b_y - a_y b_x + a_x \alpha a_y - a_y \alpha a_x = a_x b_y - a_y b_x = \begin{vmatrix} a_x & b_x \\ a_y & b_y \end{vmatrix}. \end{aligned}$$

6. Определитель с одинаковыми строками равен нулю.

Геометрический смысл этого свойства очевиден: "площадь" параллелограмма, построенного на двух параллельных векторах, равна нулю.

7. Определитель с пропорциональными строками равен нулю. Следует из свойства 6 и 1.

8. Определитель единичной матрицы равен единице.

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1.$$

9. Определитель диагональной матрицы равен произведению ее диагональных элементов:

$$\begin{vmatrix} a_x & 0 \\ 0 & b_y \end{vmatrix} = a_x b_y \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = a_x b_y.$$

10. Определитель треугольной матрицы равен произведению ее диагональных элементов.

$$\begin{vmatrix} a_x & b_x \\ 0 & b_y \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_x & b_x - \frac{b_x}{a_x} a_x \\ 0 & b_y - \frac{b_x}{a_x} 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_x & 0 \\ 0 & b_y \end{vmatrix} = a_x b_y.$$

Можно показать то же самое проще:

$$\begin{vmatrix} a_x & b_x \\ 0 & b_y \end{vmatrix} = a_x b_y - 0 \cdot b_x = a_x b_y.$$

11. Если в определителе строки поменять местами со столбцами, то определитель не изменится.

$$\begin{vmatrix} a_x & b_x \\ a_y & b_y \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_x & a_y \\ b_x & b_y \end{vmatrix}.$$

Это мало примечательный в геометрическом отношении факт,

имеющий важное алгебраическое следствие: координаты векторов можно вставлять в определитель, как в качестве столбцов, так и в качестве строк. Свойства определителя симметричны по отношению к столбцам и строкам – все, что сказано в отношении столбцов, в равной мере относится и к строкам.

..Задачи на применение определителей

Задачи, которые мы собираемся решить, являются полезными теоремами элементарной геометрии.

1. Доказать, что медиана делит треугольник на два равновеликих треугольника.

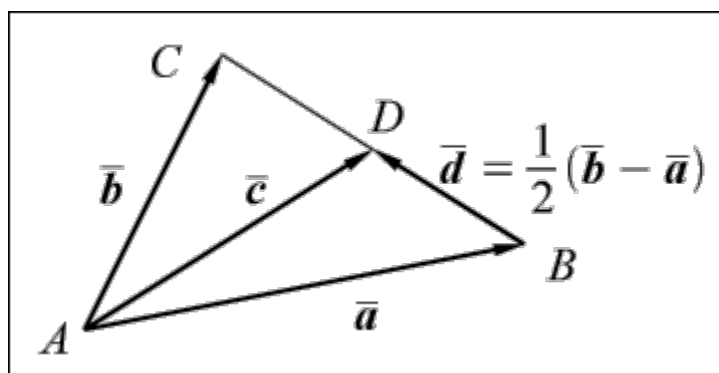


Рис. 30

Доказательство.

$$\vec{c} = \frac{1}{2}(\vec{b} - \vec{a}) + \vec{a} = \frac{1}{2}(\vec{b} + \vec{a});$$

$$S_{ABD} = |\vec{S}(\vec{a}, \vec{c})| = \begin{vmatrix} a_x & \frac{1}{2}a_x + \frac{1}{2}b_x \\ a_y & \frac{1}{2}a_y + \frac{1}{2}b_y \end{vmatrix} = \frac{1}{2} \begin{vmatrix} a_x & b_x \\ a_y & b_y \end{vmatrix};$$

$$S_{ADC} = |\bar{S}(\bar{c}, \bar{b})| = \begin{vmatrix} \frac{1}{2}a_x + \frac{1}{2}b_x & b_x \\ \frac{1}{2}a_y + \frac{1}{2}b_y & b_y \end{vmatrix} = \frac{1}{2} \begin{vmatrix} a_x & b_x \\ a_y & b_y \end{vmatrix},$$

и, следовательно, $S_{ABD} = S_{ADC}$.

2. Теорема о площадях треугольников, имеющих равные углы.

Если угол одного треугольника равен углу другого, то площади их относятся как произведения сторон, заключающих равные углы.

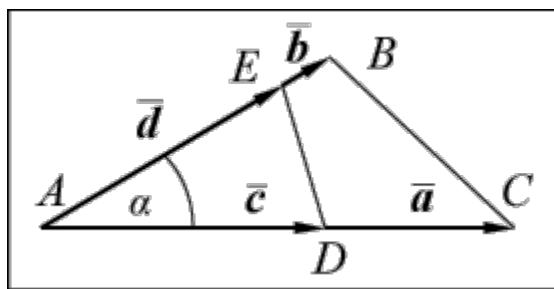


Рис. 31

Пусть треугольники ABC и AED имеют равные углы. Совместим стороны, заключающие эти углы (рис. 31). Проведем векторы

$\bar{a} = \overline{AC}$, $\bar{b} = \overline{AB}$, $\bar{c} = \overline{AD}$, $\bar{d} = \overline{AE}$. Так как векторы \bar{a} и \bar{c} лежат на одной прямой, то $\bar{c} = \frac{c}{a}\bar{a}$, где $c = |\bar{c}|$ и $a = |\bar{a}|$.

Аналогично $\bar{d} = \frac{d}{b}\bar{b}$.

$$\bar{S}(\bar{a}, \bar{b}) = \begin{vmatrix} a_x & b_x \\ a_y & b_y \end{vmatrix},$$

$$\bar{S}(\bar{c}, \bar{d}) = \begin{vmatrix} \frac{c}{a}a_x & \frac{d}{b}b_x \\ \frac{c}{a}a_y & \frac{d}{b}b_y \end{vmatrix} = \frac{c}{a} \frac{d}{b} \begin{vmatrix} a_x & b_x \\ a_y & b_y \end{vmatrix} = \frac{cd}{ab} \bar{S}(\bar{a}, \bar{b}).$$

$$\text{Следовательно, } \frac{\overline{S}(\vec{c}, \vec{d})}{\overline{S}(\vec{a}, \vec{b})} = \frac{cd}{ab} \Rightarrow \frac{S_{AED}}{S_{ABC}} = \frac{|AE||AD|}{|AB||AC|}.$$

3. Теорема о биссектрисе.

Биссектриса делит противоположную сторону треугольника на части в отношении, равном отношению сторон, прилежащих к этим частям.

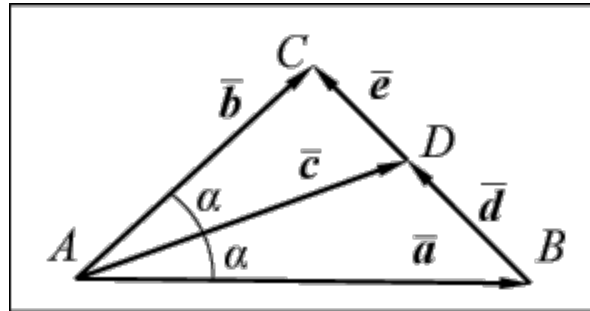


Рис. 32

Применяя теорему об отношении площадей треугольников, имеющих равные углы, сразу получаем: $\frac{S_{ABD}}{S_{ADC}} = \frac{ac}{cb} = \frac{a}{b}$.

$$\begin{aligned} \text{Далее: } \vec{c} &= \vec{a} + \frac{d}{d+e}(\vec{b} - \vec{a}) = \\ &= \vec{a} + \frac{d}{d+e}\vec{b} - \frac{d}{d+e}\vec{a} = \frac{e}{d+e}\vec{a} + \frac{d}{d+e}\vec{b}. \end{aligned}$$

$$\text{Далее: } S_{ABD} = \begin{vmatrix} a_x & \frac{e}{d+e}a_x + \frac{d}{d+e}b_x \\ a_y & \frac{e}{d+e}a_y + \frac{d}{d+e}b_y \end{vmatrix} = \frac{d}{d+e} \begin{vmatrix} a_x & b_x \\ a_y & b_y \end{vmatrix};$$

$$S_{ADC} = \begin{vmatrix} \frac{e}{d+e}a_x + \frac{d}{d+e}b_x & b_x \\ \frac{e}{d+e}a_x + \frac{d}{d+e}b_y & b_y \end{vmatrix} = \frac{e}{d+e} \begin{vmatrix} a_x & b_x \\ a_y & b_y \end{vmatrix},$$

$$\text{и, следовательно, } \frac{S_{ABD}}{S_{ADC}} = \frac{d}{e}.$$

Сопоставляя последнее отношение с первым, получаем:

$$\frac{S_{ABD}}{S_{ADC}} = \frac{d}{e} = \frac{a}{b}, \text{ что и требовалось доказать.}$$

Этой традиционной фразой мы и закончим разговор о площадях и определителях второго порядка. Хотя, если честно, то нам гораздо более хотелось, если не доказать, то показать полезность применения определителей при решении чисто геометрических задач.

Настало время переходить к пространству с тремя измерениями.

[К оглавлению](#)

